This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

(19)日本国特許 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

FΙ

(11)特許出願公開番号

特開平5-126559

(43)公開日 平成5年(1993)5月21日

(51)Int.CL⁵

識別記号

庁内整理番号

技術表示箇所

G 0 1 B 21/26

7617-2F

7/315

9106-2F

審査請求 未請求 請求項の数1(全 5 頁)

(21)出願番号

(22)出願日

特願平3-287886

平成3年(1991)11月1日

(71)出願人 000003997

日産自動車株式会社

神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地

(72) 発明者 田沼 登

神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 日産

自動車株式会社内

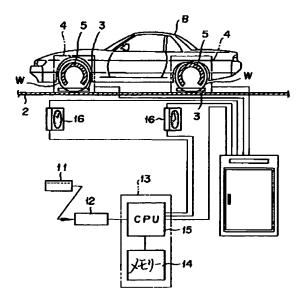
(74)代理人 弁理士 八田 幹雄 (外2名)

(54)【発明の名称】 ホイールアライメント測定装置

(57)【要約】

【目的】 本発明は車両のホイールアライメント調整を 容易に行ない得るようにすることを目的とする。

【構成】 本発明は測定機4により測定された車両のホ イールアライメンが実測値表示部16bに表されること になる。一方、測定される車両Wに対応してメモリー内 に格納された調整目標値のデータは、実測値表示部16 bに隣接して配置された目標値指示部16aに表示され る。したがって、作業者はこれらの表示を見比べながら ホイールアライメントを調整することができ、その作業 性が大幅に向上した。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 車両のそれぞれの車輪の側面に密着する 測定板が揺動自在に設けられた測定機と、当該測定機に より測定されたホイールアライメント実測値を表示する 実測値表示部と、測定される車両の車両カードに記録された車種データを読み取るカードリーダーと、車種に対 応した調整目標値のデータが格納されたメモリーと、前 記カードリーダーからの信号により測定される車両に対 応した調整目標値をメモリーの中から読み出す演算部 と、前記実測値表示部に隣接して配置され、読み出され 10 た調整目標値を表示する目標値指示部とを有するホイー ルアライメント測定装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は完成車両のホイールアライメントをテストするホイールアライメント測定装置に 関する。

[0002]

【従来の技術】車輪と車体または路面との角度的関係を 総称してホイルーアライメントと言われ、これは自動車 20 の走行安定性及び操舵性能の良否に大きく影響を与え る。このホイルーアライメントは、トー角、キャンバー 角、キャスター角等を主たる要素としており、トー角と は車輪の走行方向における平面投影角度を言い、キャン バー角とは車輪の接地面に対する傾斜角度を言い、キャ スター角とはキングピンの傾き角度を言う。そして、ト ー角は車輪の前方が狭くなっている場合をトーインと言 い、逆の場合をトーアウトと言う。

【0003】このようなホイールアライメントを測定す るために、従来では、図4(A)(B)に示されるよう 30 なホイールアライメント測定装置が使用されている。ビ ットイン1に設けられた支持台板2には、完成車両Bが 搬入されるようになっており、支持台板2に設けられた センタリング装置3により車両Bはテストセンターに合 せられる。車両の前後左右4つの車輪Wに対応させて、 測定機4が配置されており、この測定機4には車輪Wの 側面に密着する測定板5が揺動自在に設けられている。 この測定板5の傾斜角度は、測定機4内に組込まれた作 動トランスにより検出される。例えばトーインないしト ーアウトのトー角 θ は、測定板5の揺動角度に対応した 40 電位差で検出され、その値が制御盤8内でトー角に変換 されて、ピット内のメータ6に表示される。したがっ て、ピット内の作業者は、測定板5がタイヤWに密着し た状態のまま、メータ6の針が規定値を示すまで、トー 角調整用のターバックルを操作してトー角を調整する。 [0004]

【発明が解決しようとする課題】近年にあっては、複数 の車種ないし車型を同一の車両生産ラインにおいて混流 生産するようにしているので、トー角等の調整は各車型 に対応させてそれぞれ相違した値に調整を行なう必要が 50 あるだけでなく、同一の車型であっても、測定機毎に、 そしてタイヤの種類毎にトー角を相違した値で調整する 必要がある。このため、ピット1の壁に張り付けられた 図5に示されるような一覧表7を作業者は確認しなが ら、車両一台毎に設定された角度に調整している。した がって、作業者は、判読し難い一覧表を確認しながら、 見間違いに細心の注意を払う必要があり、調整に時間が かかるだけでなく、ホイールアライメントの作業性が良 好でない。

【0005】特に、4輪トー角を設計指示値に調整するには、以下の要因によりホイールアライメント測定機の見掛け上のメータの針を設計値とは異なる個別の値に調整しなければならない。図6(A)は測定機の要因を示す図であり、これには、測定機本体の設置精度誤差a、車両センタリング装置の精度誤差b、およびセンタリング位置誤差cがある。一方、図6(B)(C)は車両の要因を示す図であり、これには、車輪の振れd、スピンドルに対するハブの傾きe、車輪のサイドウオール振れや凹凸f、車輪のオフセットg、および車輪のセットバックトがある。これらの要因によってトー角の調整区分が相違し、それに対応させてトー角を調整する必要がある。

【0006】本発明はホイールアライメントの実測地と 調整目標値とがメータに表示されるようにして、この調 整作業を容易に行ない得るようにして調整作業性を向上 させることを目的とする。

[0007]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するための本発明は、車両のそれぞれの車輪の側面に密着する測定板が揺動自在に設けられた測定機と、当該測定機により測定されたホイールアライメント実測値を表示する実測値表示部と、測定される車両の車両カードに記録された車種データを読み取るカードリーダーと、車種に対応した調整目標値のデータが格納されたメモリーと、前記カードリーダーからの信号により測定される車両に対応した調整目標値をメモリーの中から読み出す演算部と、前記実測値表示部に隣接して配置され、読み出された調整目標値を表示する目標値指示部とを有するホイールアライメント測定装置である。

40 [0008]

【作用】測定される車両のホイールアライメントの実測 値は、測定機により測定されて実測値表示部に表示され る。一方、測定される車両の車種はカードリーダーに読 み取られて、その車種に対応する調整目標値がメモリー から読み出されて目標値指示部に表示される。したがっ て、作業者はこれらの表示部を見比べながら、ホイール アライメントを調整することができ、その作業が容易に なされる。

[0009]

0 【実施例】図1は本発明の一実施例に係るホイールアラ

イメント測定装置を示す図であり、車両Bが搬入される 支持台板2には、測定機4が設けられており、この構造 は、図4(A)(Bに示された従来のものと同様となっ ている。車両Bの4つの車輪に対応して4つの測定機4 が設けられているが、図1には、そのうちの2つが示さ れている。車両一台毎に、その車種ないし車型のデータ が入力された車両カード11が用意されており、本発明 の測定装置は、車両カード11に格納された車種情報を 読み取るためのカードリーダー12を有している。 車両 が右ハンドルであるか、左ハンドルであるか、そして装 10 等の他のホイールアライメントを調整した後に、車両を 着されたタイヤがどのような種類であるか等の車種に応 じたホイールアライメントの調整目標値のデータが、予 めデータ処理用のパソコン13内のメモリー14に格納 されており、カードリーダー12からの読み取り信号に 応じて、CPU15はメモリー14内に格納されたデー タの中からその車両Bに対応した調整目標値のデータを 読み出す。読み出されたデータに基づいて調整目標値を 作業者に表示するために、ピット1内に設けられたメー タ16には、図2に示されるように、調整目標値指示針 16aが組込まれている。

【0010】一方、それぞれの測定機4に設けられた測 定板5の揺動角度は測定機4内の差動トランスにより検 出され、その電位差の信号は制御盤21に送られる。こ の制御盤21においては、電位差の信号をトー角の値に 変換し、測定されたトー角の実測値を作業者に表示する ために、図2に示されるように、メータ16には実測値 表示針16 bが組込まれている。このように、メータ1 6は調整目標値指示針16aと実測値表示針16bとを 有する二針構造となっており、作業者は両方の針を比較 しながら、トー角等を調整することができる。両方の針 30 が重なったときは、ホイールアライメント値が目標値と なったことを意味し、調整作業が完了する。

【0011】図3は上述した本発明のホイールアライメ ント測定機を用いたアライメント調整手順を示すフロー チャートであり、支持台板2の上に車両Bが搬入され、 その車両の車両カード11がカードリーダー12に投入 され、車種の情報がカードリーダー12により読み取ら れると、メモリー14内に格納された多数の車種に対応 した調整目標値のデータの中から、対応する車種のデー タが読み出される(ステップS1~S4)。この読み出 40 …調整目標値指示針、16b…実測値表示針、B…車 された調整目標値は、ステップS5でメータ16の指示 針16aに表示される。

【0012】一方、車両Bは車両センタリング装置3に よりテストセンターに合せられた後に、測定板5がタイ ヤWの側面に密着する(ステップS6、S7)。これに より、メータ16に実測値のデータが送られて、その実 測値はステップS8で表示針16bに表示される。この 状態で作業者によりトー角調整がなされ、ターンバック ルのロックナットを本締めしてから、作業者はトー角を 再チェックして (ステップS9~S11) 、トー角の調 整作業が完了することになる。トー角以外のタイヤ切角 搬出させれば、アライメント調整作業が完了する(ステ y7S12~S14).

【0013】なお、図示する実施例においては、表示部 としてのメータ16に何れも針により調整目標値と実測 値とを表示するようにしているが、ディジタル表示する ことによって、調整目標値と実測値とを表示するように しても良い。

[0014]

【発明の効果】以上のように本発明によれば、表示部に は実際に測定機により測定されたホイールアライメント の実測値が表示されると共に、測定される車両に対応し た調整目標値が表示部に指示されることになるので、作 業者はこれらを見比べながら容易にホイールアライメン トを調整することがてきる。

【図面の簡単な説明】

【図1】は本発明の一実施例に係るホイールアライメン ト測定装置を示す正面図、

【図2】は図1に示されたメータの拡大正面図、

【図3】は本発明の測定装置の作動手順を示すフローチ

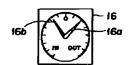
【図4】は従来のホイールアライメント測定装置を示す 正面図と測定機の拡大平面図、

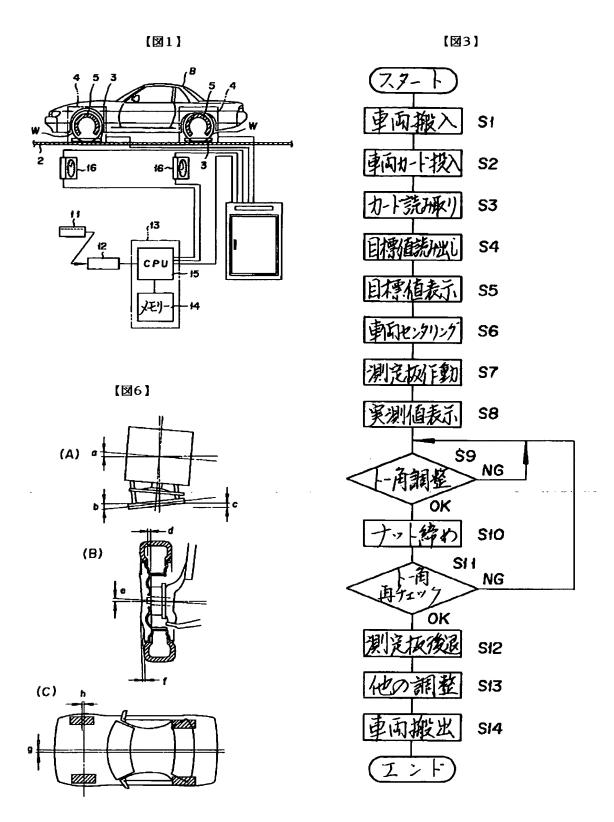
【図5】はトー角調整値一覧表の記入例を示す正面図、 【図6】はトー角調整値の区分が必要となる要因を示す 説明図である。

【符号の説明】

2…支持台板、4…測定機、5…測定板、11…車両力 ード、12…カードリーダー、14…メモリー、15… CPU (演算部)、16…メーター (表示部)、16a 両、W…車輪 (タイヤ)。

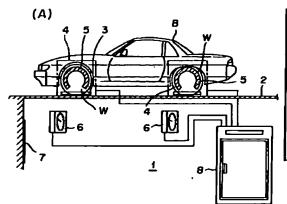
【図2】



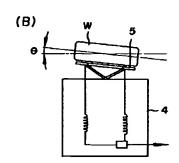


【図4】





車種		FR		RR	
R/L	714	左	右	左	右
/ [155SRI3	in 5'	out2	in 7'	0
	175SR13	in 7	in 3'	in 10'	out 2'
F.	185/70RI	in 12'	in 10'	out 2'	out 6'
1					



(54) BEND ANGLE DETECTOR

(11) 5-126557 (A) (43) 21.5.1993 (19) JP

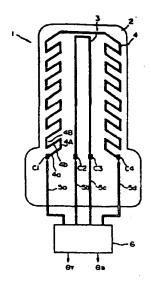
(21) Appl. No. 3-106107 (22) 10.5.1991

(71) YAMAHA CORP (72) TAKAMICHI MASUBUCHI

(51) Int. Cl². G01B21/22,G01B7/00,G09B15/00,G10G1/00,G10H1/00,G10H1/053, G10H1/32,G10H1/34

PURPOSE: To detect the bend angle and twist angle at the joint, etc., of each member, such as the finger, wrist, elbow, etc., of a human body.

CONSTITUTION: A base member 2 has a uniform cross-sectional shape in its length direction, flexibility, and resistors 3 and 4 on its surface. The resistor 3 has a U-shape and forms a uniform-width pattern along the length direction of the member 2. The resistor 4 forms a pattern having oblique sections 4a, 4A, 4b, 4B,... against the length direction of the member 2. A computing element 6 finds the bend and twist angles of the member 2 by calculating the resistance variation of the resistors 3 and 4. Therefore, even when the member 2 is simultaneously bent and twisted by deformation, the bend and twist angles can be detected respectively.



(54) ARRESTING GEAR AND WHEEL ATTITUDE ANGLE MEASURING INSTRUMENT

(11) 5-126558 (A) (43) 21.5.1993 (19) JP

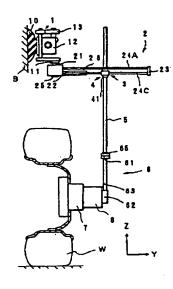
(21) Appl. No. 3-321223 (22) 7.11.1991

(71) TOYOTA CENTRAL RES & DEV LAB INC (72) SHIGERU SAKUMA(3)

(51) Int. Cl⁵. G01B21/22,B60B35/00,B60G17/00,G01B5/24

PURPOSE: To accurately measure the attitude angle of wheels by providing a supporting member, a rail member, two moving members, a beam which slides in the length direction of the second moving driven member.

CONSTITUTION: When wheels W move upward and downward, a beam 5 slides upward and downward in a linear bush 41 constituting a second moving member 4. When the wheels W are steered by means of a handle, the wheels W rotate around the bearing 65 of a fitting member 6 and sliding shaft 21 of a rail member 2. The beam 5 rotates around the bearing 65 of the member 6 and further moves along the member 2 by a prescribed distance when the wheels W rotate in X-axis direction around a king pin KP, resulting in the movement of a driven member 8 within an allowable range, but the rotation of the member 8 around the rotating shaft of the wheels is arrested. Therefore, highly accurate measurement, etc., can be performed by arresting the rotation on a fixed side, such a rotary encoder, etc., provided between a rotating member 7 and the member 8 for measuring the rotational angle or rotating speed of the wheels W.



(54) WHEEL ALIGNMENT MEASURING INSTRUMENT

(11) 5-126559 (A) (43) 21.5.1993 (19) JP

(21) Appl. No. 3-287886 (22) 1.11.1991

(71) NISSAN MOTOR CO LTD (72) NOBORU TANUMA

(51) Int. Cl⁵. G01B21/26,G01B7/315

PURPOSE: To easily adjust the wheel alignment of a vehicle.

CONSTITUTION: The wheel alignment of a vehicle measured by means of a measuring machine 4 is displayed on an actually measured value displaying section 16b. On the other hand, the data of a target adjusting value stored in a memory in corresponding to the vehicle W to be measured are displayed on a target value indicating section 16a provided next to the displaying section 16B. Therefore, the workability of wheel alignment can be remarkably improved, because workers can adjust the wheel alignment by comparing both displays with each other.

